

УДК 519.6

**АНАЛИЗ ОБОБЩЕННОГО ОПЕРАТОРА ЛАМЕ  
И ОТВЕЧАЮЩИЙ ОПЕРАТОРУ КОНЕЧНЫЙ ЭЛЕМЕНТ****Л.Е. Мальцев, Т.В. Мальцева, Т.В. Салтанова***Тюмень*

Рассматривается система уравнений эллиптического типа. С помощью квазиэнергетического произведения исследуются основные свойства обобщенного дифференциального оператора Ламе, сформулированные в виде аналогов формул Бетти и Клапейрона. Третья формула Бетти описывает несимметричность обобщенного оператора. Аналог формулы Клапейрона показывает вклад поровой воды в энергию деформации двухфазного тела. Практическое приложение квазиэнергетического произведения заключается в построении нового конечного элемента, что позволяет использовать комплекс программ метода конечного элемента.

**1. Введение**

Согласно натурным экспериментам (Л.С. Амарян, А.К. Бугров, А.В. Голли, Ф.Ф. Зехниев и др.), на расстоянии от дневной поверхности более одного метра для глины и полутора метров для торфа имеются остаточные избыточные поровые давления после окончания процесса консолидации водонасыщенного грунта, то есть в стабилизированном состоянии, не зависящем от времени. Моделями теории упругости и пластичности (В.В. Соколовский, М.И. Горбунов-Посадов, М.В. Малышев, Г.М. Ломизе, А.Л. Крыжановский и др.) это поровое давление не описывается, потому что грунт рассматривается однофазным. По линейным фильтрационным моделям (К. Терцаги, Н.М. Герсеванов, М. Био, В.А. Флорин, Ю.К. Зарецкий, З.Г. Тер-Мартirosян и др.) остаточные избыточные поровые давления обращаются в нуль. Эти модели описываются системами уравнений параболического типа. В нелинейных фильтрационных моделях (В.А. Флорин, А.В. Костерин и др.), в которых учитывается начальный градиент порового давления, вводятся две зоны – активная и пассивная. В первой зоне остаточные избыточные поровые давления обращаются в нуль, а вторая зона считается абсолютно твердым телом.

В статье рассмотрена модель [1, 2] водонасыщенного грунта, в которой избыточные остаточные давления описаны с помощью нового варианта закона уплотнения грунта, не зависящего от времени,  $P_{ii} = E_{ii} \epsilon_{ij}^l \delta_{ij}$ , где  $P_{ii} = h_i \partial_j \sigma_{ij}^l \delta_{ij}$ ,  $\delta_{ij}$  – символ Кронекера. Новые уравнения взаимосвязи между относительными компонентами деформаций по Коши твердой и жидкой фаз  $\epsilon_{ii}^s = -\kappa_j \epsilon_{ij}^l \delta_{ij}$  позволяют использовать только деформации твердой фазы. В результате получается система уравнений эллиптического типа, как это принято в механике деформируемого твердого тела и, в частности, теории упругости (уравнения Ламе). Однако в уравнениях типа Ламе за счет наличия жидкой фазы появились младшие производные, что привело к несимметрии оператора и вызвало необходимость адаптировать метод конечных

элементов (МКЭ). Аналоги эллиптической модели, по мнению авторов статьи, в литературе отсутствуют. Модель подтверждена новыми лабораторными (В.В. Воронцов, В.А. Демин, А.В. Набоков) и натурным (Ф.Ф. Зехниев) экспериментами.

Обобщенный оператор Ламе представлен в виде суммы  $A+B+C$ , где  $A$  – известный симметричный оператор Ламе. Симметричный оператор  $B$  включает в себя новые механические характеристики  $b_i$ , которые отражают изменение механических свойств скелета грунта за счет наличия поровой воды. Оператор  $C$ , образованный производными первого порядка, описывает разгружающий вклад поровой воды и является несимметричным, то есть  $(Cu, v) \neq (u, Cv)$ . Энергетические произведения типа  $((A+B)u, v)$  введены для симметричных операторов, поэтому произведение  $(Cu, v)$  назовем квазиэнергетическим.

В теории упругости формулы Бетти и Клапейрона получены [3] на основе энергетического произведения  $(Au, u)$ . В статье аналоги этих формул получены путем применения квазиэнергетического произведения  $((A+B+C)u, u)$ . Третий вариант новой формулы Бетти представляет собой разность двух квазиэнергетических произведений:  $((A+B+C)u, v) - (u, (A+B+C)v)$  и описывает несимметричность обобщенного оператора Ламе. Вклад оператора  $C$  в удельную работу деформации отражается в новой формуле типа Клапейрона. Новый конечный элемент введен на базе квазиэнергетического произведения.

## 2. Постановка краевой задачи

Для описания напряженно-деформированного состояния двухфазного тела в стабилизированном состоянии относительно перемещений только твердой фазы  $u_j$  получена система дифференциальных уравнений второго порядка с положительными постоянными коэффициентами  $G, \lambda, b_i, c_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ), описывающими механические свойства (модуль сдвига, постоянная Ламе) твердой (индекс опущен) и жидкой (индекс  $l$ ) фаз:

$$D_{ij}u_j = F_i, \quad b_i = E_{il} / \aleph_i^2, \quad c_i = E_{il} / h_l \aleph_i, \quad (1)$$

$$D_{ij} = -((G + \lambda + b_i \delta_{ij}) \partial_i \partial_j + G \delta_{ij} \partial_k \partial_k + c_i \delta_{ij} \partial_j), \quad \delta_{ij} = \begin{cases} 0, & i \neq j, \\ 1, & i = j. \end{cases}$$

Экспериментальное определение механических характеристик жидкой фазы  $E_{il}$  (МПа), безразмерных положительных коэффициентов  $\aleph_i$ , определяющих долю относительных деформаций скелета грунта от относительных деформаций жидкой фазы, и геометрические параметры  $h_l$  (м) приводятся в работе [1]. Через  $F_i$  обозначены компоненты объемных сил. Дифференциальный оператор представим в виде  $D = -(A+B+C)$ ,

$$A_{ij} = (G + \lambda) \partial_i \partial_j + G \delta_{ij} \partial_k \partial_k, \quad B_{ij} = b_i \delta_{ij} \partial_i \partial_j, \quad C_{ij} = c_i \delta_{ij} \partial_j.$$

Знак минус перед суммой операторов введен потому, что положительно определенным является отрицательный оператор. Здесь  $A$  – оператор Ламе, оператор  $B$  симметричен, механические постоянные  $b_i$  описывают изменение трех диагональных элементов в тензоре четвертого ранга упругих постоянных за счет наличия поровой воды:

$$[E_{A+B}] = \begin{pmatrix} \lambda + 2G + b_1 & \lambda & \lambda & 0 & 0 & 0 \\ \lambda & \lambda + 2G + b_2 & \lambda & 0 & 0 & 0 \\ \lambda & \lambda & \lambda + 2G + b_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & G & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & G & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & G \end{pmatrix}.$$

Оператор  $C$  моделирует разгружающее влияние жидкой фазы и несимметричен.

Дополним уравнения смешанными граничными условиями:

$$u_i|_{S_1} = 0, \quad t_{ij}u_j|_{S_2} = q_i, \quad (2)$$

$$t_{ij} = \lambda n_i \partial_j + (G + b_i \delta_{ij}) n_j \partial_i + G \delta_{ij} n_k \partial_k,$$

$t$  – оператор внутренних напряжений в скелете грунта записан на основе тензора  $[E_{A+B}]$ , заданная нагрузка  $q_i$  приложена к поверхности тела,  $\mathbf{n}$  – внешняя нормаль к поверхности  $S = S_1 + S_2$ . Касательные напряжения по модели действуют только в скелете грунта. Поскольку на дневной поверхности тела  $S_2$  за счет дренирующего покрытия избыточные остаточные поровые давления обращаются в ноль, то остаются только нормальные напряжения в скелете грунта, поэтому статические граничные условия (2) записаны по аналогии с записью, применяемой в теории упругости.

В приложениях под областью  $V$  понимается часть полупространства, нижняя граница  $S_1$  которой есть сфера большого конечного радиуса, дневная граница  $S_2$  является плоскостью, поэтому один направляющий косинус равен  $-1$ , а два других обращаются в ноль.

### 3. Анализ обобщенного оператора Ламе

Анализ основан на свойствах квазиэнергетического произведения  $(Du, u')$ . Для преобразования интегралов по объему применяется формула Остроградского–Гаусса. Первое слагаемое известно [3]:

$$(-Au, u') = -\int_V u'_i A_{ij} u_j dV = 2 \int_V W^A(u, u') dV - \int_S u'_i l_{ij} u_j dS,$$

$$W^A(u, u') = W^A(u', u), \quad l_{ij} = \lambda n_i \partial_j + G n_j \partial_i + G \delta_{ij} n_k \partial_k.$$

При  $u' = u$  получаем известный упругий потенциал

$$W^A(u) = \frac{1}{2} (\lambda \theta^2 + 2G \varepsilon_{ij} \varepsilon_{ij}), \quad \theta = \varepsilon_{ij} \delta_{ij}.$$

Два оставшихся слагаемых имеют вид [4]:

$$(-Bu, u') = -\int_V u'_i B_{ij} u_j dV = 2 \int_V W^B(u, u') dV - \int_S b_i u'_i \delta_{ij} n_j \partial_i u_j dS,$$

$$(-Cu, u') = -\int_V u'_i C_{ij} u_j dV = \int_V W^C(u, u') dV = -\frac{1}{2} \int_S c_i u'_i \delta_{ij} u_j n_i dS, \quad (3)$$

$$W^B(u, u') = \frac{1}{2} b_i \varepsilon_{ii} \varepsilon'_{ii}, \quad W^B(u, u') = W^B(u', u),$$

$$W^C(u, u') = -c_i \varepsilon_{ii} u'_i, \quad W^C(u, u') \neq W^C(u', u).$$

Форма  $W^C(u, u')$  не обладает свойством коммутативности аргументов  $u$  и  $u'$ . Операторы  $A$  и  $B$  можно объединить на основе тензора Гука  $[E_{A+B}]$ .

При  $u' = u$  объемный интеграл от  $W^C$  в (3) положителен, так как на  $S_2$  один направляющий косинус внешней нормали отрицателен. Аналог первой формулы Бетти описывается выражением

$$\int_V u'_i D_{ij} u_j dV = 2 \int_V \left( W^A(u, u') + W^B(u, u') + \frac{1}{2} W^C(u, u') \right) dV - \int_S u'_i t_{ij} u_j dS. \quad (4)$$

Полагая  $u' = u$ , получим аналог второй формулы Бетти

$$\int_V u_i D_{ij} u_j dV = 2 \int_V \left( W^A + W^B + \frac{1}{2} W^C \right) dV - \int_S u_i t_{ij} u_j dS. \quad (5)$$

Оставляя только упругий потенциал  $W^A$ , приходим к известным формулировкам двух формул Бетти.

Покажем несимметричность квазиэнергетического произведения. Вычтем из (4) взаимное выражение и запишем аналог третьей формулы Бетти

$$\int_V (u'_i D_{ij} u_j - u_i D_{ij} u'_j) dV = \int_V (W^C(u, u') - W^C(u', u)) dV - \int_S (u'_i t_{ij} u_j - u_i t_{ij} u'_j) dS. \quad (6)$$

При введении объемных сил по уравнению (1) и учете статических граничных условий (2) имеем

$$\int_V (u'_i F_i - u_i F'_i) dV - \int_{S_2} (u'_i q_i - u_i q'_i) dS = \int_V (W^C(u, u') - W^C(u', u)) dV. \quad (7)$$

При отсутствии объемных сил и задании в двух точках поверхности  $S_2$  сосредоточенных сил  $q(x) = Q \delta(x - y_0)$ ,  $q'(x) = Q' \delta(x - y_1)$  получим

$$u'(y_0) \cdot Q = u(y_0) \cdot Q' + \int_V (W^C(u, u') - W^C(u', u)) dV. \quad (8)$$

По теореме Бетти о взаимности работ для упругого тела объемный интеграл отсутствует, поэтому несимметричность оператора  $D$  описывается этим интегралом.

На основе уравнений (1) и условий (2) введем объемные и поверхностные силы, тогда на основе выражения (5) будем иметь аналог формулы Клапейрона

$$u_i F_i dV + \int_S u_i q_i dS = 2 \int_V \left( W^A + W^B + \frac{1}{2} W^C \right) dV,$$

в котором правая часть описывает энергию деформации двухфазного тела в виде квадратичных и билинейного функционалов. При сохранении только  $W^A$  получим в правой части потенциальную энергию и известную запись теоремы Клапейрона.

#### 4. Основная идея МКЭ

Умноженные скалярно уравнения (1) на вектор возможных перемещений  $u$  приводят к выражению  $(Du, u) = (F, u)$ , в котором по принципу Лагранжа работа

внутренних сил  $Du$  на возможном перемещении  $u$  равна работе внешних сил  $F$  на том же перемещении:

$$(Au, u) + (Bu, u) + (Cu, u) = (F, u),$$

$$2 \int_V (\lambda \theta^2 + 2G \varepsilon_{ij} \varepsilon_{ij}) dV + 2 \int_V b_i \varepsilon_{ij} \varepsilon_{ij} \delta_{ij} dV + (Cu, u) = \int_V F_i u_i dV - \int_S q_i u_i dS.$$

Для известного оператора Ламе  $A$  имеем [5]:

$$(Au, u) = \int_V (\lambda \theta^2 + 2G \varepsilon_{ij} \varepsilon_{ij}) dV - \int_S q_i u_i dS,$$

поверхностный интеграл употребляется для граничного конечного элемента. Второй объемный интеграл объединим с первым на основе тензора  $[E_{A+B}]$ . Работа деформации внутренних сил в жидкой фазе в пределах объема треугольного элемента равна  $(Cu, u)$ .

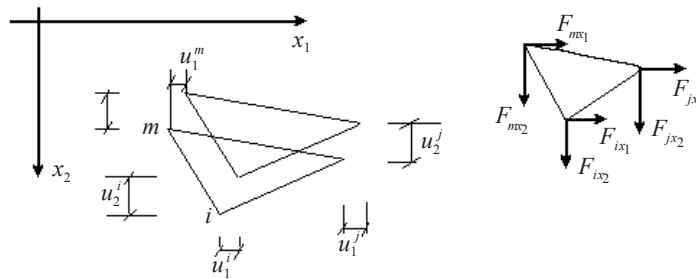
Для случая плоской деформации с использованием коэффициента Пуассона  $\nu$  для твердой фазы тензор Гука имеет вид:

$$[E_{A+B}] = \begin{pmatrix} \lambda \frac{1-\nu}{\nu} + b_1 & 2G \frac{\nu}{1-2\nu} & 0 \\ 2G \frac{\nu}{1-2\nu} & \lambda \frac{1-\nu}{\nu} + b_2 & 0 \\ 0 & 0 & G \end{pmatrix}. \quad (9)$$

Поскольку МКЭ является численным методом, то требуется матричная запись каждого слагаемого, которая для оператора  $A$  известна [6].

### 5. Построение конечного элемента, моделирующего избыточные остаточные поровые давления

Согласно [6], введем стандартный конечный элемент треугольной формы площадью  $\Delta$ .



Внутри треугольного элемента перемещения  $u = (u_1, u_2)$  записываются через узловые перемещения  $(u_1^i, u_2^i, u_1^j, u_2^j, u_1^m, u_2^m)$  по формулам [6]:

$$u_k = \frac{1}{2\Delta} [(p_i + d_i x_1 + n_i x_2) u_k^i + (p_j + d_j x_1 + n_j x_2) u_k^j + (p_m + d_m x_1 + n_m x_2) u_k^m], \quad (10)$$

$$p_i = x_1^j x_2^m - x_1^m x_2^j, \quad n_i = x_1^m - x_2^j, \quad d_i = x_2^j - x_2^m, \quad k=1,2. \quad (11)$$

Узловые перемещения являются искомыми величинами и образуют матрицу-столбец  $\{\delta\}$ . В дальнейшем фигурные скобки обозначают либо матрицу-столбец, либо матрицу-строку; квадратные скобки – полную матрицу.

На основании уравнений Коши:

$$\varepsilon_{11} = \frac{\partial u_1}{\partial x_1} = \frac{1}{2\Delta}(d_i u_1^i + d_j u_1^j + d_m u_1^m), \quad \varepsilon_{22} = \frac{\partial u_2}{\partial x_2} = \frac{1}{2\Delta}(n_i u_2^i + n_j u_2^j + n_m u_2^m),$$

$$\gamma_{12} = \frac{\partial u_2}{\partial x_1} + \frac{\partial u_1}{\partial x_2} = \frac{1}{2\Delta}(n_i u_1^i + n_j u_1^j + n_m u_1^m + d_i u_2^i + d_j u_2^j + d_m u_2^m),$$

относительные деформации внутри конечного элемента запишем через  $\{\delta\}$ :

$$\{\varepsilon\} = [N]\{\delta\} \quad \text{или} \quad \begin{pmatrix} \varepsilon_1 \\ \varepsilon_2 \\ \gamma_{12} \end{pmatrix} = \frac{1}{2\Delta} \begin{pmatrix} d_i & 0 & d_j & 0 & d_m & 0 \\ 0 & n_i & 0 & n_j & 0 & n_m \\ n_i & d_i & n_j & d_j & n_m & d_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1^i \\ u_2^i \\ u_1^j \\ u_2^j \\ u_1^m \\ u_2^m \end{pmatrix},$$

где матрица  $[N]$  образована на основе выражений (11).

Удельная работа внутренних сил для скелета грунта равна

$$2(W^A + W^B) = \{\varepsilon\}^T \{\sigma\}, \quad \{\varepsilon\}^T = \{\delta\}^T [N]^T,$$

индекс  $T$  обозначает операцию транспонирования. От удельной работы перейдем к работе внутренних сил в пределах объема элемента, интегрируя по площади элемента  $\Delta$  и умножая на единичную толщину:

$$\int_S \{\varepsilon\}^T \{\sigma\} dS = \{\varepsilon\}^T \{\sigma\} \cdot \Delta \cdot 1, \quad \int_S dS = \Delta = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} 1 & x_1^i & x_2^i \\ 1 & x_1^j & x_2^j \\ 1 & x_1^m & x_2^m \end{vmatrix}.$$

Поскольку  $\{\varepsilon\} = [N]\{\delta\}$ ,  $\{\varepsilon\}^T = \{\delta\}^T [N]^T$  и  $\{\sigma\} = [E_{A+B}]\{\varepsilon\}$ , то

$$\{\varepsilon\}^T \{\sigma\} \cdot \Delta = \{\delta\}^T [N]^T [E_{A+B}] [N] \{\delta\} \cdot \Delta.$$

Работа внешних сил, приложенных в узлах элемента, равна  $\{\delta\}^T [F]$ . Равенство работ внутренних и внешних сил имеет вид:

$$\{\delta\}^T [N]^T [E_{A+B}] [N] \{\delta\} \cdot \Delta + (Cu, u) = \{\delta\}^T \{F\}. \quad (12)$$

Ниже сомножитель  $\{\delta\}^T$  будет сокращен, тогда в левой части уравнения первое слагаемое примет вид:

$$\Delta \cdot [N]^T [E_{A+B}] \cdot [N] \{\delta\}.$$

Сомножители перед искомым вектором перемещений  $\{\delta\}$  образуют матрицу жесткости для скелета грунта  $[k_1] = \Delta \cdot [N]^T [E_{A+B}] \cdot [N]$  или

$$[k_1] = \frac{1}{4\Delta} \begin{pmatrix} d_i & 0 & n_i \\ 0 & n_i & d_i \\ d_j & 0 & n_j \\ 0 & n_j & d_j \\ d_m & 0 & n_m \\ 0 & n_i & d_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda \frac{1-\nu}{\nu} + b_1 & 2G \frac{\nu}{1-2\nu} & 0 \\ 2G \frac{\nu}{1-2\nu} & \lambda \frac{1-\nu}{\nu} + b_2 & 0 \\ 0 & 0 & G \end{pmatrix} \begin{pmatrix} d_i & 0 & d_j & 0 & d_m & 0 \\ 0 & n_i & 0 & n_j & 0 & n_m \\ n_i & d_i & n_j & d_j & n_m & d_m \end{pmatrix}.$$

В матричном виде для плоского случая перепишем квазиэнергетическое произведение

$$(-Cu, u) = \int_S \left( c_1 \frac{\partial u_1}{\partial x_1} u_1 + c_2 \frac{\partial u_2}{\partial x_2} u_2 \right) dS.$$

На основании нового варианта закона уплотнения внутренние удельные силы  $P_l = (\tilde{n}_1 \varepsilon_{11}, \tilde{n}_2 \varepsilon_{22})$ , вызванные избыточными остаточными поровыми давлениями в жидкой фазе, описываются произведениями  $c_1 \varepsilon_{11}$ ;  $c_2 \varepsilon_{22}$ . Выражение  $c_1 \varepsilon_{11} u_1 + c_2 \varepsilon_{22} u_2$  представляет собой удельную работу деформации жидкой фазы, возникшую за счет избыточных остаточных поровых давлений.

При переходе от удельной работы к работе внутренних сил в пределах объема элемента возникают определенные интегралы  $\int_S x_1 dS$  и  $\int_S x_2 dS$ . Рассмотрим взятие одного из интегралов на основе известной теоремы о статическом моменте площади, согласно которой статический момент равен произведению площади треугольника  $\Delta$  на расстояние  $x_c$  до центра тяжести треугольника, совпадающего с пересечением его медиан:

$$\int_S x_1 dS = x_{1c} \cdot \Delta, \quad x_{1c} = \frac{x_1^i + x_1^j + x_1^m}{3}, \quad x_{2c} = \frac{x_2^i + x_2^j + x_2^m}{3}.$$

Вместо координат  $x_1$  и  $x_2$  используем координаты центра тяжести  $x_{1c}$  и  $x_{2c}$ . Перемещения внутри элемента в новых координатах описываются формулами

$$u_k = \frac{1}{2\Delta} [(p_i + d_i x_{1c} + n_i x_{2c}) u_k^i + (p_j + d_j x_{1c} + n_j x_{2c}) u_k^j + (p_m + d_m x_{1c} + n_m x_{2c}) u_k^m].$$

Введем новую матрицу  $[M]$  с элементами

$$f_i = p_i + d_i x_{1c} + n_i x_{2c}, \quad f_j = p_j + d_j x_{1c} + n_j x_{2c}, \quad f_m = p_m + d_m x_{1c} + n_m x_{2c},$$

тогда для перемещений внутри элемента имеем матричную запись:

$$\begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = [M] \{\delta\} = \frac{1}{2\Delta} \begin{pmatrix} f_i & 0 & f_j & 0 & f_m & 0 \\ 0 & f_i & 0 & f_j & 0 & f_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1^i \\ u_2^i \\ u_1^j \\ u_2^j \\ u_1^m \\ u_2^m \end{pmatrix} = \{\delta\}^T [M]^T.$$

В результате квазиэнергетическое произведение примет вид:

$$(-Cu, u) = \Delta \{P_i\} [M] \{\delta\}, \quad \{P_i\} = (c_{11}\varepsilon_{11} \quad c_{22}\varepsilon_{22}).$$

Согласно левой части формулы (12), сначала используется сомножитель  $\{\delta\}^T$ , поэтому поменяем местами сомножители  $[M]\{\delta\} = \{\delta\}^T [M]^T$  и перенесем сомножитель  $\{P_i\}$ :

$$(-Cu, u) = \Delta \{\delta\}^T [M] \{P_i\}^T.$$

Необходимо согласовать выражение  $[M]^T \{P_i\}^T$  с выражением  $[N]^T [E_{A+B}] [N] \{\delta\}$  из формулы (12). За счет отсутствия касательных напряжений в жидкой фазе матрица-столбец  $\{P_i\}^T$  по размерности на единицу меньше матрицы  $\{\sigma\}$ . Дополним матрицу  $\{P_i\}^T$  нулевым элементом и введем нулевые элементы в матрицу  $[E_C]$ , что позволит переписать  $\{P_i\}^T$  сначала в виде произведения двух матриц, а затем при учете  $\{\varepsilon\} = [N] \{\delta\}$  – в виде произведения трех матриц:

$$\{P_i\}^T = \begin{pmatrix} c_1 \varepsilon_{11} \\ c_2 \varepsilon_{22} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 & 0 & 0 \\ 0 & c_2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \varepsilon_{11} \\ \varepsilon_{22} \\ \gamma_{12} \end{pmatrix} = [E_C] \{\varepsilon\} = [E_C] [N] \{\delta\}.$$

За счет нулевых элементов в матрице  $[M]^T$  добьемся одинаковой размерности с  $[N]^T$

$$[N]^T = \frac{1}{2\Delta} \begin{pmatrix} d_i & 0 & n_i \\ 0 & n_i & d_i \\ d_j & 0 & n_j \\ 0 & n_j & d_j \\ d_m & 0 & n_m \\ 0 & n_m & d_m \end{pmatrix}, \quad [M]^T = \frac{1}{2\Delta} \begin{pmatrix} f_i & 0 & 0 \\ 0 & f_i & 0 \\ f_j & 0 & 0 \\ 0 & f_j & 0 \\ f_m & 0 & 0 \\ 0 & f_m & 0 \end{pmatrix}.$$

Квазиэнергетическое произведение получило матричную запись:

$$(-Cu, u) = \Delta \{\delta\}^T [M]^T [E_C] [N] \{\delta\},$$

что позволяет переписать уравнение равенства работ внутренних и внешних сил (12) в двух вариантах:

$$\{\delta\}^T (\Delta [N]^T [E_{A+B}] [N] + \Delta [M]^T [E_C] [N]) \{\delta\} = \{\delta\}^T \{F\},$$

$$([k_1] + [k_2]) \{\delta\} = \{F\},$$

и ввести матрицу жесткости для жидкой фазы  $[k_2] = \Delta [M]^T [E_C] [N]$  или

$$[k_2] = \frac{1}{4\Delta} \begin{pmatrix} f_i & 0 & 0 \\ 0 & f_i & 0 \\ f_j & 0 & 0 \\ 0 & f_j & 0 \\ f_m & 0 & 0 \\ 0 & f_m & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{n}_1 & 0 & 0 \\ 0 & \tilde{n}_2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} d_i & 0 & d_j & 0 & d_m & 0 \\ 0 & n_i & 0 & n_j & 0 & n_m \\ n_i & d_i & n_j & d_j & n_m & d_m \end{pmatrix}.$$



С помощью суммарной матрицы жесткости  $[k_1] + [k_2]$  записана система линейных алгебраических уравнений МКЭ для нахождения искомого узловых перемещений  $\{\delta\}$ .

Описанная методика построения матрицы жесткости для двухфазного элемента может быть перенесена на прямоугольный и другие конечные элементы.

#### *Литература*

1. *Мальцев, Л.Е.* Кинематическая модель грунта и биоматериалов / Л. Е. Мальцев, В.Ф. Бай, Т.В. Мальцева. – СПб.: Стройиздат, 2002. – 320 с.
2. *Мальцева, Т.В.* Моделирование двухфазного тела с учетом несущей способности жидкой фазы / Т.В. Мальцева, Е.Р. Трефилина // Математическое моделирование. – 2004. – Т. 16, №11. – С. 47–60.
3. *Михлин, С.Г.* Вариационные методы в математической физике / С.Г. Михлин. – М.: Наука, 1957. – 476 с.
4. *Мальцева, Т.В.* Введение функционала для решения обобщенной системы уравнений Ламе / Т.В. Мальцева // Вестник ТГУ. – 2003. – №5. – С. 196–201.
5. *Победря, Б.Е.* Численные методы в теории упругости и пластичности / Б.Е. Победря. – М.: Изд-во МГУ, 1981. – 344 с.
6. *Тимошенко, С.П.* Теория упругости / С.П. Тимошенко, Дж. Гудьер. – М.: Наука, 1975. – 575 с.

[4.10.2006]

#### **ANALYSIS OF GENERALIZED LAME OPERATOR AND FINITE ELEMENT CORRESPONDING TO THE OPERATOR**

**L.Ye. Maltsev, T.V. Maltseva, T.V. Saltanova**

An equation system of elliptic type is considered. The basic properties of the generalized differential Lamé operator, formulated as the analogues of Betty and Klapeyron formulae, are analyzed using a quasi-energy product. The third Betty formula describes non-symmetry of the generalized operator. The analogue of Klapeyron indicates a contribution of capillary water into the deformation energy of a two-phase body. A practical application of the quasi-energy product consists in constructing a new finite-element, which allows to use a program complex of FEM.